



Ditec QIK4E-7EH-7YEH

IP1861FR

Manuel Technique

Barrière électromécanique

(Instructions d'origine)

Sommaire

	Argument	Page
1.	Consignes générales de sécurité	46
2.	Déclaration CE de conformité	47
2.1	Directive Machine	47
3.	Données techniques	48
3.1	Indications d'utilisation	48
4.	Installation type	49
5.	Dimensions	20
6.	Principaux composants	51
7.	Installation mécanique	52
8.	Installation du bras	53
9.	Équilibrage du bras	54
10.	Choix du sens d'ouverture	55
11.	Réglage des fins de course (QIK4E seulement)	56
12.	Raccordements électriques	56
13.	Plan d'entretien ordinaire	57
	Mode d'emploi	59

Légende



Ce symbole indique les instructions ou remarques relatives à la sécurité qui doit faire l'objet d'une attention particulière.



Ce symbole indique des informations utiles pour le fonctionnement correct du produit.

1. Consignes générales de sécurité



Le présent manuel d'installation s'adresse uniquement à un personnel qualifié.

L'installation, les raccordements électriques et les réglages doivent être exécutés selon les règles de la bonne technique et conformément aux normes en vigueur.

Lire les instructions avec beaucoup d'attention avant d'installer le produit.

Une mauvaise installation peut être source de danger.



Les matériaux qui composent l'emballage (plastique, polystyrène, etc.) ne doivent pas être abandonnés dans la nature ni laissés à la portée des enfants car ils représentent des risques de danger.

Avant de commencer l'installation, contrôler l'état du produit.

Ne pas installer le produit dans une atmosphère ou un environnement explosif : la présence de gaz ou de fumées inflammables constitue un risque grave pour la sécurité.

Avant d'installer la motorisation, effectuer toutes les modifications structurelles nécessaires à l'installation des dispositifs de sécurité, à la protection et à la séparation de toutes les zones présentant un risque d'écrasement, de cisaillement, d'entraînement et tout risque en général. Vérifier que la structure existante présente les conditions requises de robustesse et de stabilité. Le constructeur de la motorisation n'est pas responsable de l'inobservation de la bonne technique dans la fabrication des huisseries à motoriser, ainsi que des déformations pouvant se créer lors de l'utilisation.

Les dispositifs de sécurité (cellules photoélectriques, bourrelets sensibles, arrêt d'urgence, etc.) doivent être installés en tenant compte : des règlements et des Directives en vigueur, des règles de la bonne technique, de l'environnement de l'installation, de la logique de fonctionnement du système et des forces développées par la porte motorisée.

Les dispositifs de sécurité doivent protéger les éventuelles zones à risque d'écrasement, de cisaillement, d'entraînement et de tout risque en général, de la porte motorisée.

Appliquer les signalisations prévues par les normes en vigueur pour indiquer les zones dangereuses.



Chaque installation doit indiquer de manière visible les données d'identification de la porte motorisée.

Si nécessaire, raccorder la porte motorisée à une installation efficace de mise à la terre, exécutée conformément aux normes de sécurité en vigueur.

Lors des interventions d'installation, d'entretien et de réparation, couper l'alimentation avant d'ouvrir le couvercle pour accéder aux composantes électriques.

Le retrait du carter de protection de l'automatisme doit être effectué exclusivement par un personnel qualifié.



Pour la manipulation des composantes électriques, porter des bracelets conducteurs antistatiques reliés à terre. Le fabricant de la motorisation décline toute responsabilité pour toute installation de composantes incompatibles du point de vue de la sécurité et du bon fonctionnement.

Pour toute réparation et tout remplacement des produits, seules des pièces de rechange d'origine devront être utilisées.

L'installateur doit fournir, à l'utilisateur, toutes les informations relatives au fonctionnement automatique, manuel et d'urgence de la porte motorisée et lui remettre les instructions d'utilisation de l'installation.

2. Déclaration CE de conformité

(Directive 2006/42/CE, Annexe II-B)

Le constructeur Entrematic Group AB sis à Lodjursgatan 10, SE-261 44 Landskrona, Sweden déclare que la barrière motorisée type Ditec QIK4E-QIK7EH-QIK7YEH est conforme aux exigences essentielles des directives CE suivantes :

- Directive compatibilité électromagnétique 2004/108/CE
- Directive machines 2006/42/CE
- Directive produits de construction 89/106/CE

est conforme aux caractéristiques suivantes de la norme EN 13241-1 (Annexe ZA) :

- Contrôle de la production en usine (Conforme)
- Dégagement de substances dangereuses (Conforme)
- Résistance à la charge du vent (Classe 5)
- Ouverture en toute sécurité (Conforme)
- Résistance mécanique et stabilité (Conforme)
- Forces de manœuvre (Conforme)

Organisme notifié : Treviso Tecnologia - CERT

Enregistrement numéro : 1600

Adresse : Via Pezza Alta, 34 31046 Rustignè di Oderzo (TV)

Landskrona, 12-02-2013

Marco Pietro Zini
(BA President)



2.1 Directive Machine

Aux termes de la Directive Machines (2006/42/CE), l'installateur qui motorise une porte ou un portail a les mêmes obligations que le constructeur d'une machine et il doit, comme tel :

- rédiger le dossier technique qui devra contenir les documents indiqués à l'Annexe V de la Directive Machines ;
(Le dossier technique doit être conservé et mis à la disposition des autorités nationales compétentes pendant au moins dix ans à compter de la date de construction de la porte motorisée) ;
- rédiger la déclaration CE de conformité selon l'Annexe II-A de la Directive Machines et la remettre au client ;
- apposer la marque CE sur la porte motorisée aux termes du point 1.7.3 de l'Annexe I de la Directive Machines.

3. Données techniques

	QIK4E	QIK7EH-QIK7YEH
Alimentation	230 V~ 50 Hz	230 V~ 50/60 Hz
Absorption	1,5 A	1 A
Fusible	F1,6A	F1,6A
Couple	90 Nm	70 Nm
Classe d'isolement	Classe 1	Classe 1
Temps d'ouverture	4 s/90°	2÷6 s/90°
Temps de fermeture	4 s/90°	2÷6 s/90°
Longueur bras (max)	3 700 mm	6 000 mm
Classe de service	4 - INTENSE	5 - TRÈS INTENSE
Intermittence	S2 = 15 min S3 = 30%	S2 = 60 min S3 = 60%
Température	min -20° C max +55° C	min -20° C max +55° C
Degré de protection	IP24D	IP24D
Tableau électronique	E1A	EL31R

3.1 Indications d'utilisation

Classe de service : 4 (minimum 10 à 5 ans de marche à raison de 100 à 200 cycles par jour).

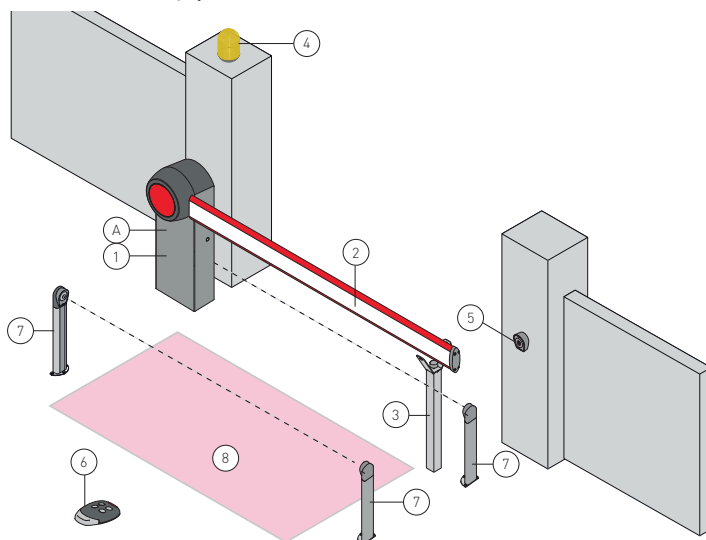
Utilisation : INTENSIVE (pour entrées d'immeubles, industries, commerces, parkings avec passage voitures ou piétons intensif).

Classe de service : 5 (minimum 5 ans de marche à raison de 600 cycles par jour).

Utilisation : TRÈS INTENSIVE (pour entrées d'immeubles, industries, commerces, parkings avec passage voitures ou piétons très intensif).

- Les prestations d'utilisation se rapportent au poids recommandé (environ 2/3 du poids maximal autorisé). Une utilisation au poids maximal autorisé pourrait réduire les prestations citées ci-dessus.
- La classe de service, les temps d'utilisation et le nombre de cycles consécutifs sont indicatifs. Ils sont relevés de manière statistique dans des conditions moyennes d'utilisation et ne peuvent pas représenter exactement chaque cas particulier.
- Chaque entrée automatique présente des éléments variables comme : les frottements, les compensations et les conditions ambiantes, qui peuvent modifier sensiblement la durée et la qualité du fonctionnement de l'entrée automatique ou d'une partie de ses composants (parmi lesquels les automatismes). L'installateur est tenu d'adopter des coefficients de sécurité adaptés à chaque installation spécifique.

4. Installation type

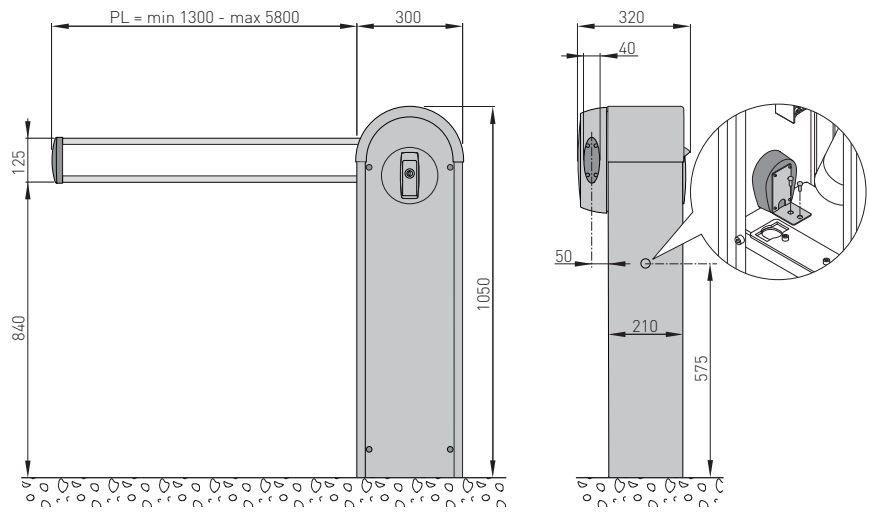


Réf.	Code	Description
1	QIK4E QIK7EH QIK7YEH QIKZ	Armoire barrière Armoire barrière Armoire barrière inox Base de fixation armoire
2	QIKB37 QIKB50 QIKB60 QIKSN QIKBG QIKLUX QIKC QIKAM QIKGR	Bras elliptique 3 700 mm Bras elliptique 5 000 mm Bras elliptique 6 000 mm Articulation pour bras elliptique Jonction pour bras elliptique Kit d'éclairage bras Lot 10 catadioptrés bras Appui mobile Haie en aluminium 2 000 mm
3	QIKAF QIKAFE QIKAFZ	Appui fixe Appui fixe à verrouillage électromagnétique Base de fixation appui fixe
4	LAMPH	Flash clignotant
5	XEL5 LAN4 LAN7 XELCA	Sélecteur à clé Clavier à combinaison Décodeur à carte Borne pour accessoires de commande
6	GOL4	Radiocommande
7	XEL2 XELCB	Cellules photoélectriques Borne pour cellules photoélectriques
8	LAB9	Détecteur à boucle magnétique de contrôle du passage
A		Raccorder l'alimentation à un interrupteur omnipolaire de type homologué présentant une distance d'ouverture des contacts de 3 mm minimum (non fourni). Le raccordement au réseau doit se faire sur le canal indépendant et séparé des branchements aux dispositifs de commande et de sécurité.

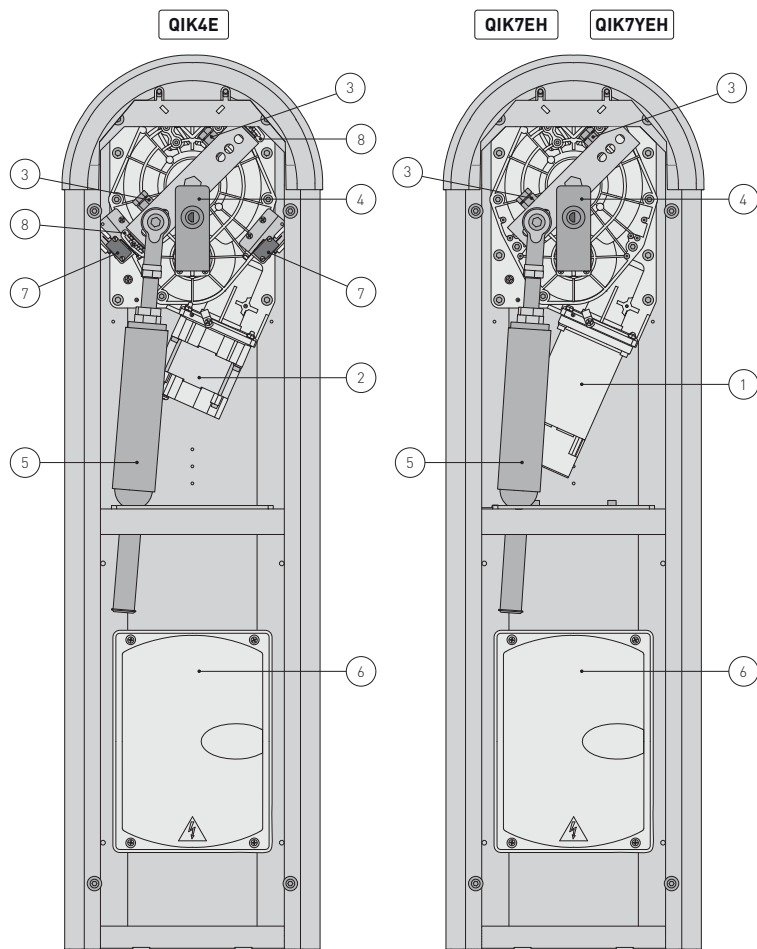


La garantie de fonctionnement et les prestations déclarées s'obtiennent seulement avec des accessoires et dispositifs de sécurité DITEC.

5. Dimensions



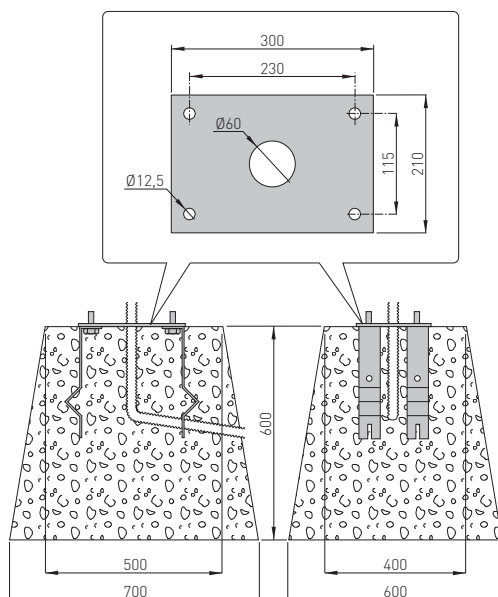
6. Principaux composants



Réf.	Code	Description
1		Moteur 24 V $\overline{\text{m}}$ avec encodeur
2		Moteur 230 V~
3		Réglage de l'arrêt mécanique
4		Déverrouillage à clé
5	QIKM1 QIKM2 QIKM3 QIKM4	Ressort gris Ressort vert Ressort rouge Ø38 mm Ressort rouge Ø51 mm
6		Tableau électronique
7		Fin de course
8		Patin fin de course

7. Installation mécanique

Toutes les cotes reportées sont exprimées en mm, sauf indication contraire.

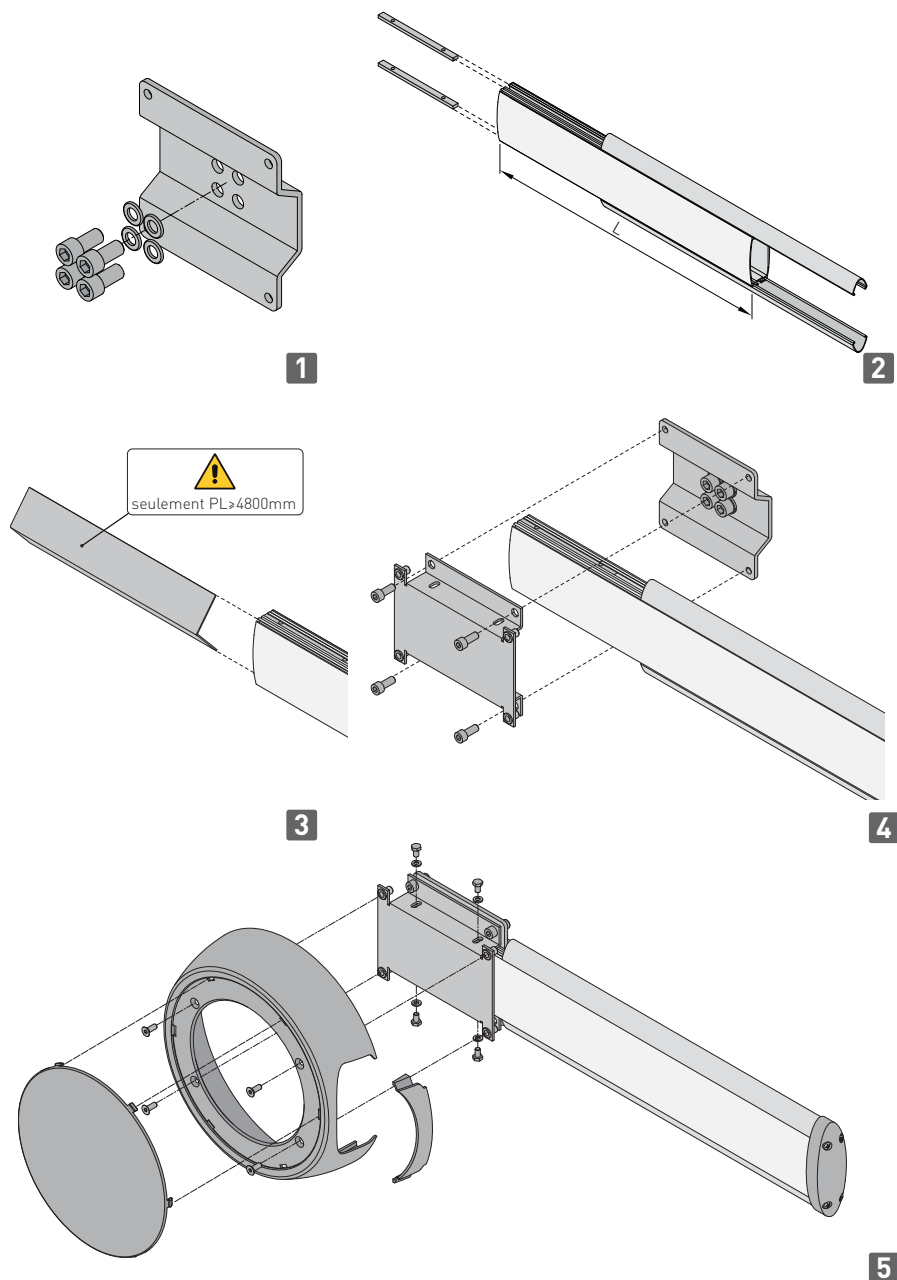


- Si le sol présent ne permet pas la fixation solide et stable de l'armoire, préparer une dalle de ciment en noyant les pattes de fixation et la plaque de base QIKZ, qui devra être en position parfaitement horizontale et propre.
- Enfiler dans les trous des pattes de fixation des éléments en fer ou autre matériau pour accrocher les pattes à l'armature en ciment.
- Faire passer les caniveaux passe-câbles à travers le trou central de la plaque.
ATTENTION : vérifier la solidité et la stabilité de la fixation.
- Fixer l'armoire.



REMARQUE : pour ouvrir l'armoire, déverrouiller l'automatisme comme indiqué à la page 60 et dévisser les 4 vis frontales.

8 Installation du bras



- Couper la longueur du bras à la mesure $L = PL + 275$ mm.
- Installer le bras comme indiqué dans la figure.

9. Équilibrage du bras

- Déverrouiller l'automatisme comme indiqué à la page 18 et placer le bras en position verticale d'ouverture.
- Fixer le ressort dans la position correcte et en fonction du sens d'ouverture choisi comme indiqué à la page 13.
- À l'aide des écrous situés au-dessus du ressort (voir réf. [B] page 13), comprimer le ressort jusqu'à obtenir l'équilibrage du bras dans une position de 5°-30° par rapport au sol (dans cette position le bras doit rester immobile ou être orienté légèrement vers le haut).
- ATTENTION : la compression du ressort doit respecter la mesure A indiquée à la page 55.
- Contrôler en outre que la tige ne se déplace pas dans les positions terminales d'ouverture et de fermeture.



ATTENTION : ne jamais utiliser la force motrice pour soutenir le poids de la tige. Utiliser toujours le ressort d'équilibrage.

PL (mm)			
1300 - 1699	QIKM1	/	/
1700 - 1999	/	QIKM1	/
2000 - 2499	QIKM2	/	/
2500 - 2999	/	QIKM2	/
3000 - 3499	/	/	QIKM2
3500 - 4499	QIKM3	/	/
4500 - 5199	/	QIKM3	/
5200 - 5800	/	QIKM4	/

PL (mm)			
1900 - 1999	/	/	QIKM1
2000 - 2299	QIKM2	/	/
2300 - 2899	/	QIKM2	/
2900 - 3199	/	/	QIKM2
3200 - 4099	QIKM3	/	/
4100 - 4799	/	QIKM3	/
4800 - 5800	/	QIKM4	/

PL (mm)			
2500 - 2999	/	/	QIKM2
3000 - 3600	QIKM3	/	/

PL (mm)			
2700 - 3399	QIKM3	/	/
3400 - 3600	/	QIKM3	/

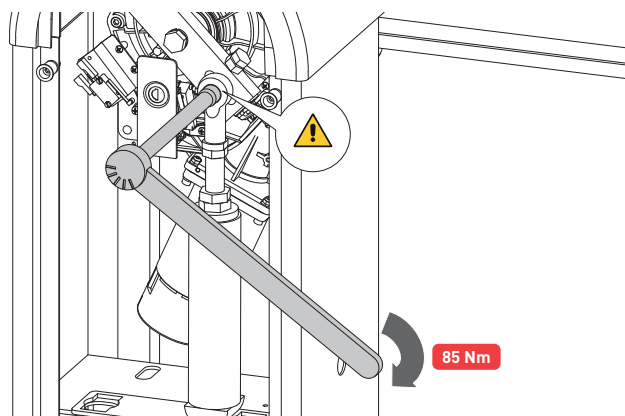
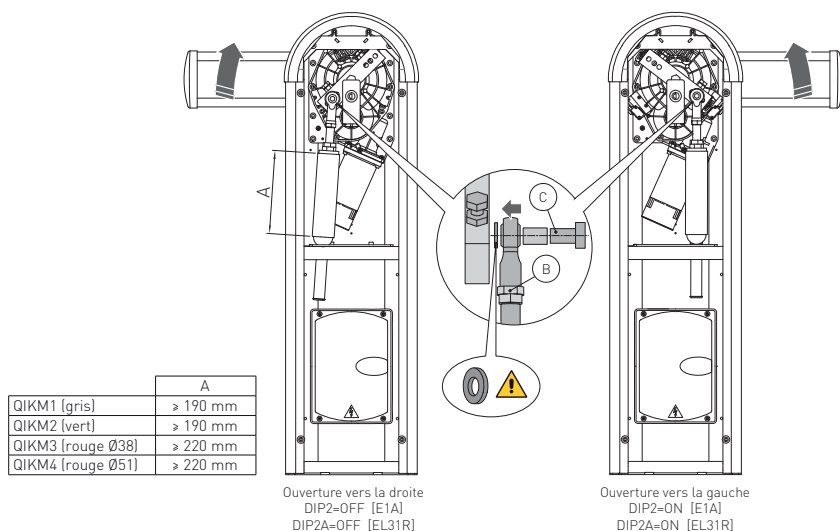
PL (mm)			
4600 - 5000	/	QIKM4	/

PL (mm)			
2000 - 2299	QIKM2	/	/
2300 - 2899	/	QIKM2	/
2900 - 3199	/	/	QIKM2
3200 - 4099	QIKM3	/	/
4100 - 4450	/	QIKM3	/



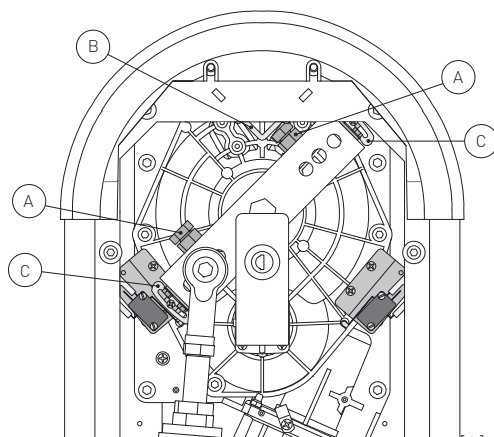
ATTENTION : pour PL ≥ 4 000 mm il faut utiliser l'appui fixe QIKAF-QIKAFE ou l'appui mobile QIKAM. En cas d'appui fixe avec verrouillage électromagnétique QIKAFE installé, utiliser les configurations indiquées pour l'appui mobile QIKAM.

10. Choix du sens d'ouverture



- Choisir le sens d'ouverture comme indiqué dans la figure.
- Assembler le ressort à l'aide de la vis M12x40 [C] prévue à cet effet avec du frein-filet, en serrant avec force comme indiqué dans la figure.
- [QIK4E] Régler le DIP2 présent sur le tableau électronique E1A comme indiqué dans la figure.
[QIK7EH] Régler le DIP2A présent sur le tableau électronique EL31R comme indiqué dans la figure.
- Après avoir installé le bras, régler la compression du ressort à l'aide des écrous [B] jusqu'à obtenir la mesure A indiquée dans le tableau.

11. Réglage des fins de course (QIK4E seulement)



- Régler la position d'ouverture et de fermeture du bras à l'aide des vis [A] prévues à cet effet.
- Régler l'intervention des fins de course d'ouverture et de fermeture à l'aide des cames [C] prévues à cet effet de manière à ce qu'ils s'activent environ 3 mm avant la première butée mécanique [B].

12. Raccordements électriques



REMARQUE : Les raccordements électriques et la mise en marche des motoréducteurs sont illustrés dans les manuels d'installation des tableaux électroniques.

	QIK4E	QIK7EH - QIK7YEH
Tableau électronique	E1A	EL31R




Avant de raccorder l'alimentation électrique, vérifier que les données de la plaque correspondent à celles du réseau de distribution électrique.

Prévoir, sur le réseau d'alimentation, un interrupteur/sectionneur omnipolaire présentant une distance d'ouverture des contacts supérieure ou égale à 3 mm.

Vérifier que, en amont de l'installation électrique, sont montés un disjoncteur différentiel et une protection contre la surintensité adaptés.

Utiliser un câble électrique de type H05RN-F 3G1,5 ou H05RR-F 3G1,5 et le raccorder aux bornes L (marron), N (bleue), présentes à l'intérieur de l'automatisme.

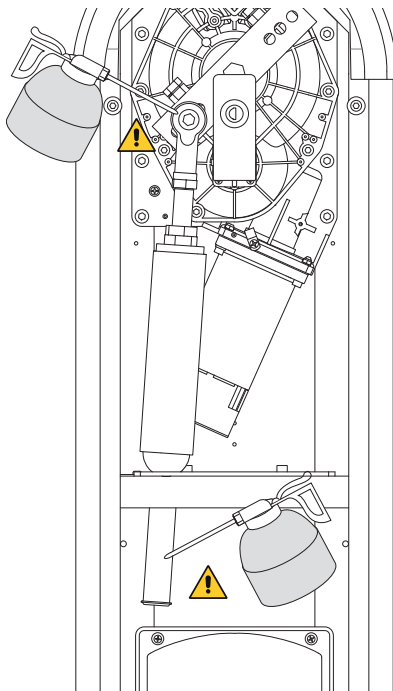
Raccorder le câble de terre .

Le raccordement au réseau de distribution électrique doit, sur le tronçon extérieur à l'automatisme, s'effectuer sur un chemin de câbles indépendant et séparé des raccordements aux dispositifs de commande et de sécurité.

Le chemin de câbles doit pénétrer à l'intérieur de l'automatisme à travers les trous présents sur la plaque de base sur 50 mm minimum.

S'assurer de l'absence de bords tranchants qui pourraient détériorer le câble d'alimentation. Vérifier si les conducteurs de la tension de réseau (230 V) et les conducteurs de tension des accessoires (24 V) sont séparés.

13. Plan d'entretien ordinaire



Effectuer les opérations et les vérifications suivantes tous les 6 mois, en fonction de l'intensité d'utilisation de l'automatisme.

Couper l'alimentation 230 V~ et débrancher les batteries (si présentes) :

- Nettoyer et graisser les leviers et contrôler que les écrous et les vis soient tous bien serrés.
- Nettoyer et graisser l'articulation et la tige du ressort comme indiqué dans la figure.
- Contrôler les raccordements électriques.
- Vérifier le fonctionnement du système de déverrouillage manuel.
- Vérifier l'équilibrage du bras, comme indiqué à la page 54.
- [QIK4E] Vérifier la valeur de la capacité du condensateur du moteur.

Remettre l'alimentation 230 V~ et rebrancher les batteries (si présentes) :

- [QIK4E] Vérifier le bon fonctionnement des fins de course.
- Vérifier le bon fonctionnement de la détection des obstacles.
- Contrôler le bon fonctionnement de tous les dispositifs de commande et de sécurité.



REMARQUE : pour les pièces de rechange, se reporter au catalogue spécifique.



Mode d'emploi

ENTRE/MATIC

Consignes générales de sécurité



Les présentes consignes font partie intégrante du produit et doivent être remises à l'utilisateur.

Les lire attentivement car elles fournissent des indications importantes sur la sécurité à l'installation, à l'utilisation et à l'entretien.

Il faudra conserver ces instructions et les transmettre à tout nouveau propriétaire de l'installation. Ce produit est destiné au seul usage pour lequel il a été expressément conçu.

Toute autre utilisation doit être considérée comme impropre et donc dangereuse. Le constructeur ne peut être tenu pour responsable d'éventuels dommages causés par un usage impropre, irrationnel ou erroné.

Ce produit n'est pas destiné à être utilisé par des personnes (y compris les enfants) dont les capacités physiques, sensorielles ou mentales sont réduites, ou des personnes dénuées d'expérience ou de connaissance, sauf si elles ont pu bénéficier, par l'intermédiaire d'une personne responsable de leur sécurité, d'une surveillance ou d'instructions préalables concernant l'utilisation de l'appareil. Éviter d'opérer près des charnières ou des organes mécaniques en mouvement.

Ne jamais rentrer dans le rayon d'action de la porte motorisée lorsqu'elle est en mouvement.

Ne jamais s'opposer au mouvement de la porte motorisée, car cette situation s'avère très dangereuse.

Ne jamais permettre aux enfants de jouer ou de rester dans le rayon d'action de la porte motorisée. Tenir hors de la portée des enfants les radiocommandes et/ou tout autre dispositif de commande, afin d'éviter que la porte motorisée puisse être involontairement actionnée.

En cas de défaut ou de dysfonctionnement du produit, désactiver l'interrupteur d'alimentation et ne jamais essayer de le réparer ou d'intervenir directement, mais s'adresser uniquement à un personnel qualifié.

Le non respect des indications ci-dessus peut créer des situations dangereuses.

Toute intervention de nettoyage, d'entretien ou de réparation doit être réalisée par un personnel qualifié.

Afin de garantir l'efficacité et le bon fonctionnement de l'installation, suivre scrupuleusement les indications du constructeur en faisant effectuer périodiquement, par un personnel qualifié, l'entretien périodique de la porte motorisée.

En particulier, il est recommandé de faire vérifier périodiquement le bon fonctionnement de tous les dispositifs de sécurité.

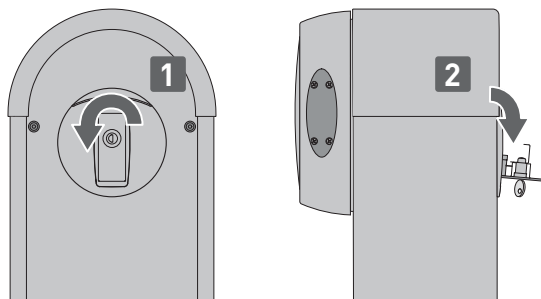
Les interventions d'installation, d'entretien et de réparation doivent être documentées et tenues à la disposition de l'utilisateur.



Pour l'évacuation des appareils électriques et électroniques, des batteries et des accumulateurs, l'utilisateur devra remettre le produit aux centres de collecte différenciée mis en place par les administrations communales.



Instructions de déverrouillage manuel



En cas de panne ou de coupure de courant, insérer et tourner la clé dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, et ouvrir complètement le volet. Ouvrir manuellement la barrière. Pour bloquer à nouveau la barrière, fermer le volet, tourner la clé dans le sens des aiguilles d'une montre et retirer la clé.



ATTENTION : ne pas débloquer avec les ressorts en tension sans tige. Effectuer les opérations de verrouillage et de déverrouillage du bras avec le moteur à l'arrêt. Ne jamais entrer dans le rayon d'action du bras. Une fois que la barrière est déverrouillée, le bras peut effectuer des mouvements autonomes. Lorsque la porte est fermée, mais la clé est encore horizontale, le micro de déverrouillage est ouvert et empêche toute manœuvre. Pour désalimenter la barrière, il faut couper l'alimentation et débrancher les batteries (si présentes).



Pour tout problème et/ou information, contacter l'Assistance Technique.

Cachet installateur	Opérateur
	Date intervention
	Signature technicien
	Signature client

Intervention effectuée

Entrematic Group AB
Lodjursgatan 10
SE-261 44, Landskrona
Sweden
www.ditecentrematic.com

Tous les droits relatifs à ce matériel sont la propriété exclusive d'Entrematic Group AB. Bien que les contenus de cette publication aient été rédigés avec le plus grand soin, Entrematic Group AB ne saurait être tenue responsable en cas de dommages dérivant d'erreurs ou d'omissions éventuelles.

Nous nous réservons le droit d'apporter des modifications éventuelles sans préavis. Toute copie, reproduction, retouche ou modification est expressément interdite sans l'accord écrit préalable d'Entrematic Group AB.

ENTRE//MATIC



Entrematic Group AB
Lodjursgatan 10
SE-261 44, Landskrona
Sweden
www.ditecentrematic.com

